

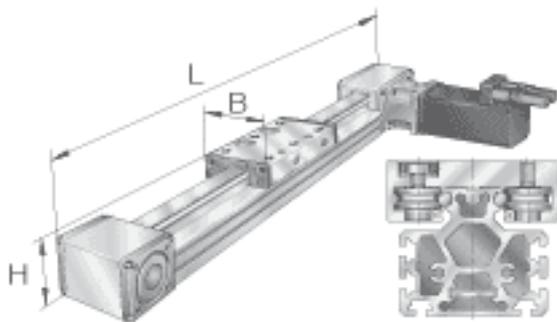
INA MLF52155-ZR-GTRI/4参数

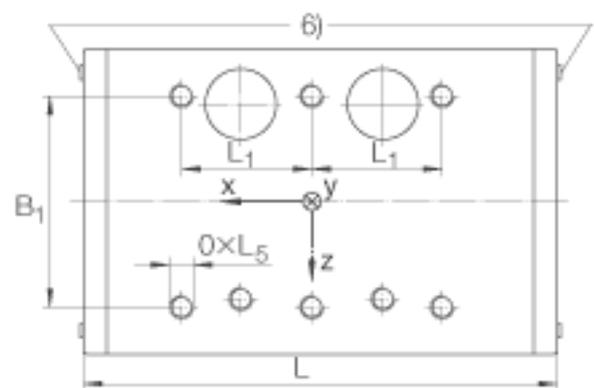
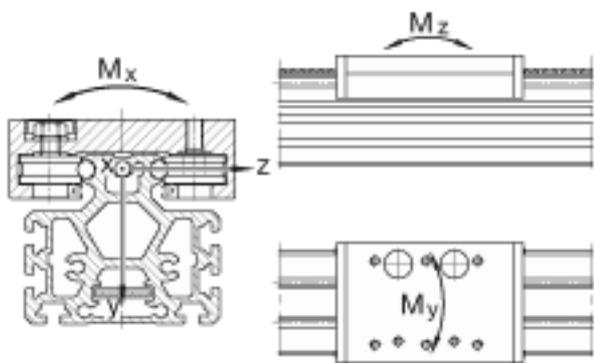
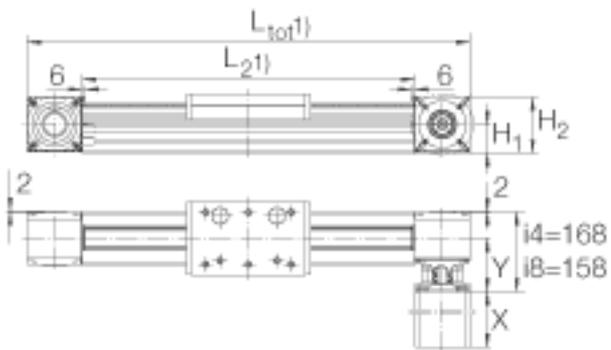
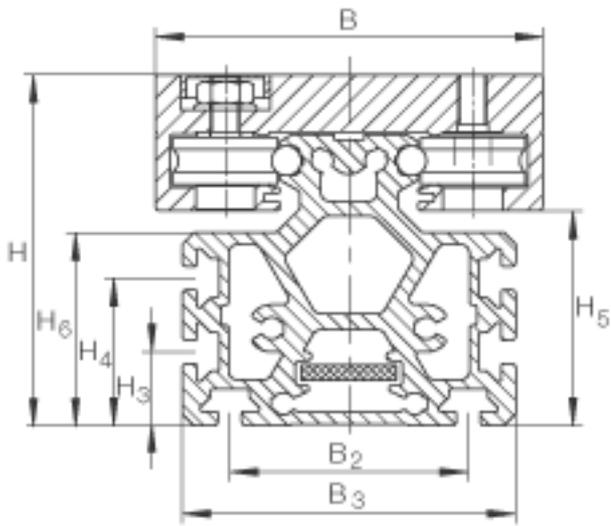
尺寸	H	125	mm	-
	B	155	mm	-
	L	260	mm	-
说明	6)			根据DIN 3 405 的润滑嘴
尺寸	B ₁	115	mm	公差: +/-0,2
	B ₂	80	mm	-
许用载荷	F _{y per}	4800	N	导轨系统滑块的许用载荷 这些数值是单一载荷, 当执行器的下部完全被支承时使用。 当承受联合载荷时, 这些值必须减小。
	F _{0y per}	7900	N	导轨系统滑块的许用载荷 这些数值是单一载荷, 当执行器的下部完全被支承时使用。 当承受联合载荷时, 这些值必须减小。
	F _{z per}	8000	N	导轨系统滑块的许用载荷 这些数值是单一载荷, 当执行器的下部完全被支承时使用。 当承受联合载荷时, 这些值必须减小。
	F _{0z per}	8000	N	导轨系统滑块的许用载荷 这些数值是单一载荷, 当执行器的下部完全被支承时使用。 当承受联合载荷时, 这些值必须减小。
许用扭矩	M _{x per}	101	Nm	滑块导轨系统的许用扭矩 这些数值是单一载荷, 当执行器的下部完全被支承时使用。 当承受联合载荷时, 这些值必须减小。

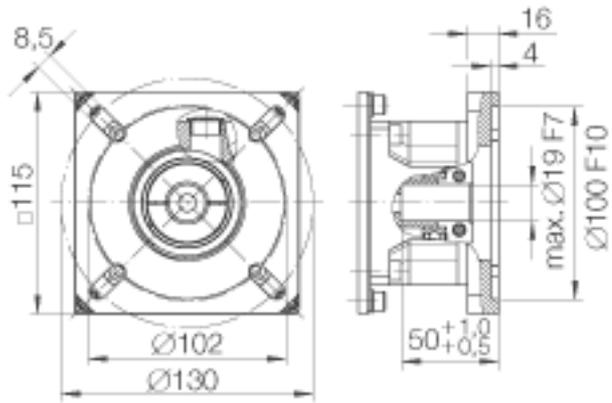
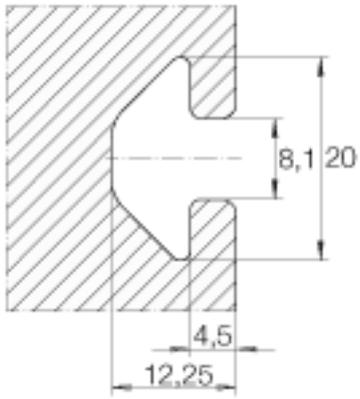
许用静扭矩	$M_{0x \text{ per}}$	166	Nm	滑块导轨系统的许用静扭矩 这些数值是单一载荷，当执行器的下部完全被支撑时使用。当承受联合载荷时，这些值必须减小。
许用扭矩	$M_y \text{ per}$	480	Nm	滑块导轨系统的许用扭矩 这些数值是单一载荷，当执行器的下部完全被支撑时使用。当承受联合载荷时，这些值必须减小。
许用静扭矩	$M_{0y \text{ per}}$	480	Nm	滑块导轨系统的许用静扭矩 这些数值是单一载荷，当执行器的下部完全被支撑时使用。当承受联合载荷时，这些值必须减小。
许用扭矩	$M_z \text{ per}$	288	Nm	滑块导轨系统的许用扭矩 这些数值是单一载荷，当执行器的下部完全被支撑时使用。当承受联合载荷时，这些值必须减小。
许用静扭矩	$M_{0z \text{ per}}$	474	Nm	滑块导轨系统的许用静扭矩 这些数值是单一载荷，当执行器的下部完全被支撑时使用。当承受联合载荷时，这些值必须减小。
尺寸	l_y	386	cm^4	支撑轨的几何转动惯量
	l_z	301	cm^4	支撑轨的几何转动惯量
说明		32 AT 10		齿形带
		1750	N	齿形带的许用工作载荷
		18	Nm	最大输入转矩（齿轮箱）
		67.5	mm/Umdr	进给量(mm/转)
尺寸	B_3	112	mm	-
	H_1	60.5	mm	公差: +/-0,5
	H_2	118.3	mm	-
	H_3	25	mm	-
	H_4	50	mm	-

	H_5	70	mm	-
	H_6	65.4	mm	-
	L_1	90	mm	-
	L_5	24	mm	-
	ϕ	M12		-
	X	191.5	mm	-
	X	238.5	mm	带电机止动闸的设计
	Y	112.5	mm	-
重量	m_{tot}	$(L_{tot} - 231) \times 0.0128 + 20.5$	kg	总质量
	m_{tot}	$(L_{tot} - 231) \times 0.0128 + 21.1$	kg	带电机止动闸的电机总质量
	m_{Law}	5000	g	滑块的质量
说明	1)			<p>$L_2 = \text{总行程} + L + 12$ $L_{tot} = \text{总行程} + L + 12 + 231$ 总行程= 有效行程 + 2 x S (mm) 注意: 允差 S 标示一个安全范围 至少应为 85mm。 最大单根支撑轨长度 $L_2 = 8000$ mm</p> <p>齿轮减速比 对于减速比 $i=4$ 的行星齿轮箱: : 最大驱动转速 : 4000 min⁻¹ 紧固螺钉的锁紧力矩 $MA=23,5Nm$ 对于减速比 $i=8$ 的行星齿轮箱: 最大驱动转速: 4000 min⁻¹ 紧固螺钉的锁紧力矩 $MA=17,3Nm$</p>
尺寸	i	4	mm	

INA MLF52155-ZR-GTR1/4图片







参考资料:<http://www.sozhou.com/p/64020714.html>